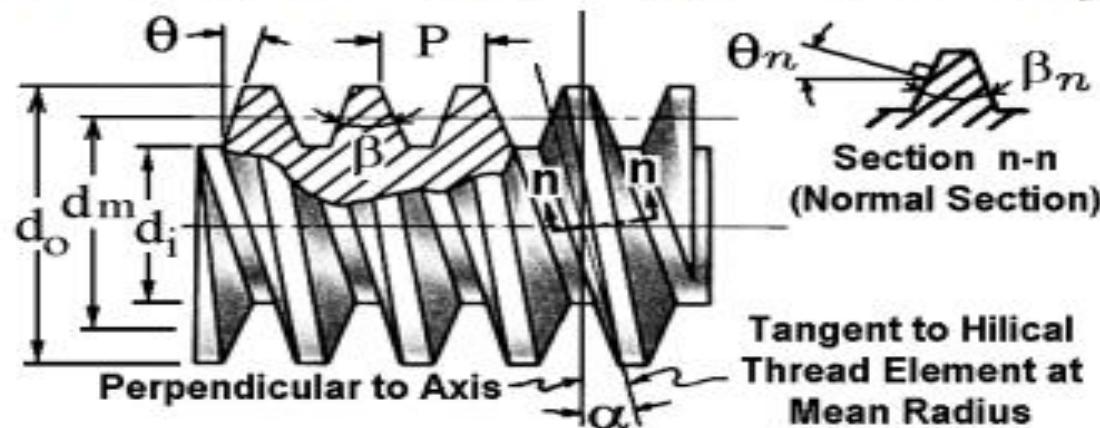


تصميم براغي القوّة

يُطلق اسم براغي القوّة أو براغي التقدّم على البراغي التي تقوم بتحويل الحركة الدورانية إلى حركة خطية للحصول على حركة تقدّم أو تطبيق قوّة حيث تُستخدم هذه البراغي في تطبيقات عديدة وهامة مثل الروافع (Screw jack)، ميكانيزمات التغذية في آلات التشغيل، ميكانيزمات تحريك أسطح القيادة في الطائرات، لولب القيادة في المخرطة، المكابس اللولبية، الملازم.

المعالم الأساسية لبراغي القوّة

- القطر الخارجي للبراغي d_o : يقاس عند رأس السن وهو غالباً يمثل القيمة القياسية المميزة للبراغي.



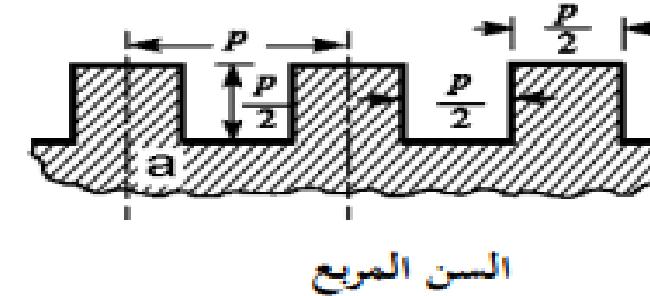
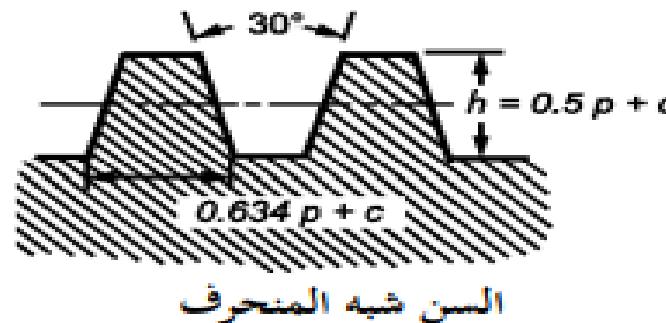
- القطر الداخلي d_i : يقاس عند جذر السن ويعتبر قطر الدائرة التي تمثل مقطع البراغي في حسابات المثانة.
- القطر الوسطي d_m : يُحسب عن منتصف ارتفاع السن.

$$d_m = \frac{d_o + d_i}{2}$$

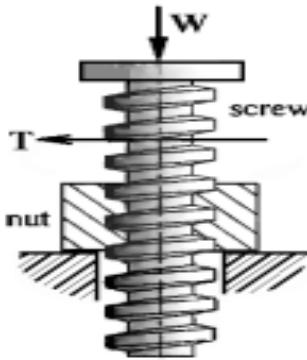
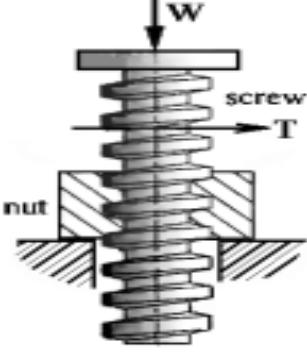
- **الخطوة (Pitch) P:** تمثل المسافة بين نقطتين متماثلتين من سنتين متحاورين يتم قياسها بشكلٍ موازٍ لمحور البرغي.
- **عدد الأبواب n:** يمثل عدد اللواليب الملتقة على البرغي
- **القدم (Lead) L:** يمثل مقدار الانتقال وفق محور البرغي من أجل دورة واحدة للخلazon.
- **زاوية التقدم α :** تمثل زاوية ميل الخلazon وتقاس بين الخط المماس لسطح السن عند القطر الوسطي والخط العمودي على محور البرغي.

$$\tan(\alpha) = \frac{L}{\pi \cdot d_m} = \frac{n \cdot P}{\pi \cdot d_m}$$

- **شكل مقطع السن:** يسجع شكل مقطع السن عند قطع البرغي بمستوى عابر من محوره ونصادف في براغي القوة الأشكال التالية:



- زاوية رأس السن $2\theta = \beta$: تمثل زاوية مقطع السن بمستوى مار من محور البرغي وهي تنتج عن شكل أداة القطع.
- زاوية رأس السن الناظمية $2\theta_n = \beta_n$: تمثل زاوية مقطع السن بمستوى عمودي على اتجاه السن وتحسب وفق:
$$\tan(\theta_n) = \tan(\theta) \cdot \cos(\alpha) \Rightarrow \theta_n \approx \theta$$
- اتجاه التفاف اللولب: في اللولب اليميني يلتف اللولب مع عقارب الساعة مبتعداً عن الناظر بينما في اللولب اليساري يلتف اللولب عكس عقارب الساعة مبتعداً عن الناظر.
العزم اللازم لتدوير البرغي عندما يقوم البرغي بتحويل الحركة الدورانية إلى حركة مستقيمة يحتاج إلى عزم تدوير يحسب بدلاله مواصفات البرغي والقوة المحورية على البرغي ونمیز حالتين.

القوة المحورية من جهة التقدم	القوة المحورية تعاكس التقدم
<p>مثاها نفس أداة الرفع في حالة إنزال الحمل W عن طريق تدوير البرغي والصامولة ثابتة وهي حالة يتحقق فيها أن القوة المؤثرة من جهة التقدم وعلاقة العزم اللازم لتدوير البرغي:</p>  $T = W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi - \alpha) + f_c \cdot r_c \cdot W$	<p>مثاها أداة الرفع المبينة في حالة رفع الحمل W عن طريق تدوير البرغي والصامولة ثابتة وهي حالة يتحقق فيها أن القوة المؤثرة تعاكس التقدم، وعلاقة العزم اللازم لتدوير البرغي:</p>  $T = W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi + \alpha) + f_c \cdot r_c \cdot W$

حيث:

- W القوة المحورية على البرغي.
- d_m القطر الوسطي للبرغي:
$$d_m = \frac{d_o + d_i}{2}$$
- زاوية التقدم (زاوية ميل الحلزون):
$$\tan(\alpha) = \frac{n.P}{\pi.d_m}$$
- φ زاوية الاحتكاك (قيمة حسابية):
$$\tan(\varphi) = \frac{f}{\cos(\theta_n)}$$
 فيها f عامل الاحتكاك بين أسنان البرغي وأسنان الصامولة.
- f_c عامل الاحتكاك في الاستناد.
- r_c نصف قطر توضع قوة احتكاك المسند.

الكبح الذاتي

يكون البرغي في حالة كبح ذاتي عندما لا يمكن تدوير البرغي عن طريق دفعه محورياً بقوة محورية مهما كانت قيمتها وهذه الحالة مفيدة جداً في الروافع والملازم فمثلاً عند الانتهاء من رفع حمل بواسطة رافعة برغي يبقى الحمل

مرفوعاً والبرغي ثابتاً حتى في حال غياب عزم التدوير على البرغي.

$$\varphi \geq \alpha$$

شرط تواجد الكبح الذاتي:

مردود البرغي

بسبب وجود الاحتكاك بين البرغي والصامولة تحدث ضياعات في القدرة أثناء نقل الحركة مما يعني وجود عمل مقدم وعمل ناتج قيمته أقل، يُعرف المردود بأنه نسبة العمل الناتج إلى العمل المقدم ويمكن تعريف المردود أيضاً بأنه نسبة عزم التدوير مع إهمال الاحتكاك إلى عزم التدوير بوجود الاحتكاك وتنتج علاقته وبالتالي:

$$\eta = \frac{\tan(\alpha)}{\tan(\varphi + \alpha)}$$

متانة برغي القوة

تدرس متانة البرغي على اعتبار أنه يتعرض لتأثيرات القوة المحورية (شد أو ضغط) يضاف إليها عزم الفتل اللازم للتدوير وتحسب الإجهادات في مقطع البرغي على اعتبار أنّ المقطع هو دائرة قطرها هو القطر الداخلي للبرغي.

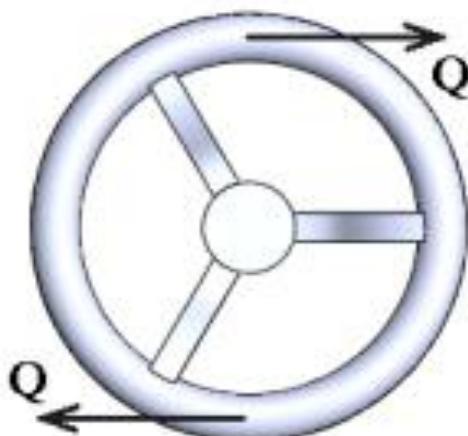
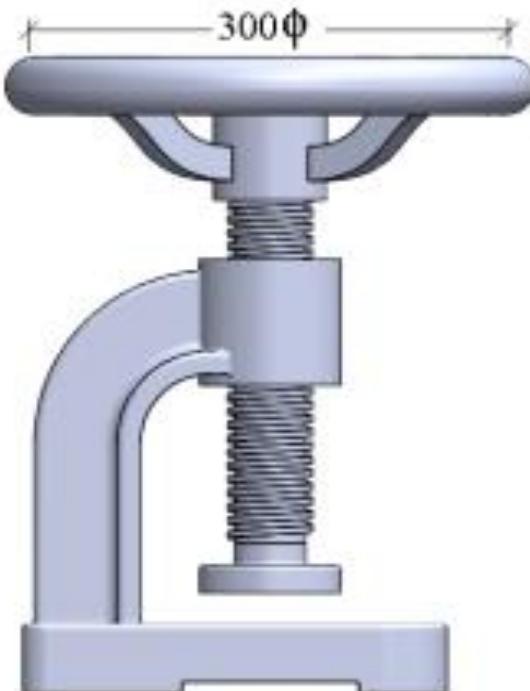
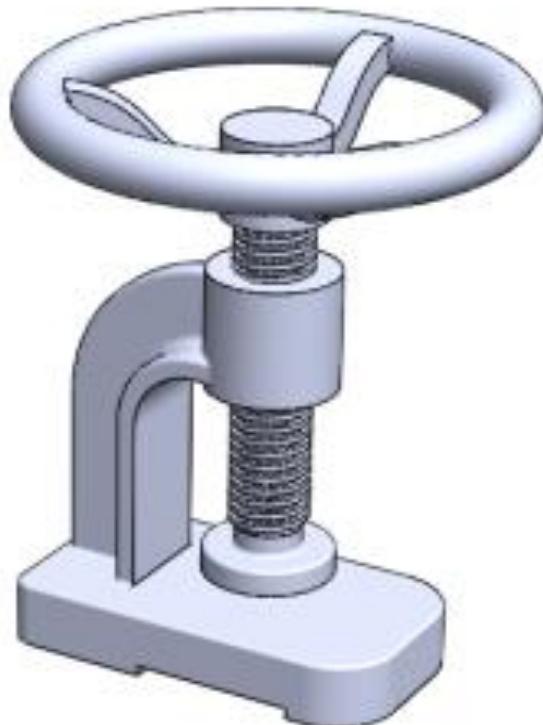
مسألة

يبين الشكل مكبس يدوي يستعمل برغي سن مربع وحيد الباب فيه $d_o = 36mm$, $P = 6mm$ ، عامل

الاحتكاك بين البرغي والصامولة $f=0.1$ والاحتکاکات الأخرى مهملا

لتطبيق قوة ضغط $F=2000kg$ يقوم العامل بتدوير البرغي عن طريق مزدوجة قوى على البكرة المطلوب:

- حساب العزم اللازم لتدوير البرغي ثم قوة المزدوجة التي يبذلا العامل بكل يد؟
- حساب عامل الأمان للبرغي ؟St42



1- يُحسب العزم اللازم لتدوير البرغي مع ملاحظة أن القوة المؤثرة على البرغي تعاكس تقدمه وفق:

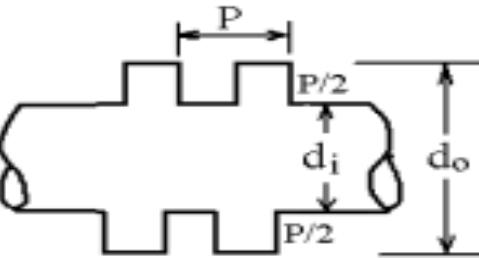
$$T = W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi + \alpha) + \overbrace{f_c \cdot r_c \cdot W}^{\text{Neglect}}$$

$$W = 2000 \text{ kg}$$

$$d_m = \frac{d_o + d_i}{2} \Rightarrow \begin{cases} d_o = 36 \text{ mm} \\ d_i = d_o - P = 36 - 6 = 30 \text{ mm} \end{cases} \Rightarrow d_m = 33 \text{ mm}$$

$$\tan(\alpha) = \frac{n P}{\pi d_m} = \frac{1 \times 6}{\pi (33)} \Rightarrow \alpha = 3.3^\circ$$

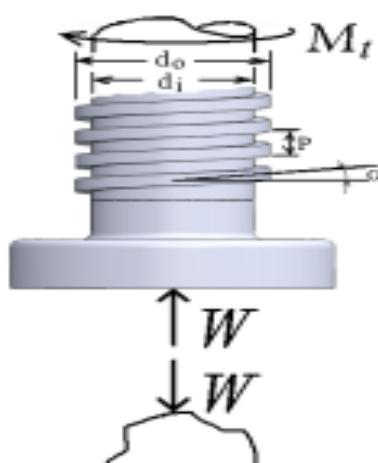
$$\tan(\varphi) = \frac{f}{\cos(\theta_n)} = \frac{0.1}{\cos(0)} \Rightarrow \varphi = 5.7$$



$$T = 2000 \times \frac{33}{2} \times \tan(5.7 + 3.3) + 0 = 5226 \text{ kg.mm}$$

$$T = Q \times 300 \Rightarrow 5226 = Q \times 300 \Rightarrow Q = 17.4 \text{ kg}$$

2- يخضع البرغي لرد الفعل من القطعة المضبوطة وتأثير عليه كقوة ضاغطة ويُخضع لعزم
الفتل اللازم لتدويره



$$\text{قوة ضغط } F = W = 2000 \text{ kg}$$

$$\text{عزم فتل } M_t = T = 5226 \text{ kg.mm}$$

نحسب الإجهادات من هذه الحمولات ثم الإجهاد الأعظمي ونساويه مع المسموح به

$$W = 2000 \text{ kg} \Rightarrow \sigma = \frac{4 \times W}{\pi d_i^2} = \frac{4 \times 2000}{\pi (30)^2} = 2.83 \text{ kg/mm}^2$$

$$T = 5226 \text{ kg} \cdot \text{mm} \Rightarrow \tau = \frac{16T}{\pi d_i^3} = \frac{16 \times 5226}{\pi (30)^3} = 0.98 \text{ kg/mm}^2$$

الإجهاد الأعظمي وفق القص الأعظمي:

$$\tau_{\max} = \sqrt{\left(\frac{\sigma}{2}\right)^2 + \tau^2} = \sqrt{\left(\frac{2.83}{2}\right)^2 + (0.98)^2} = 1.72 \text{ kg/mm}^2$$

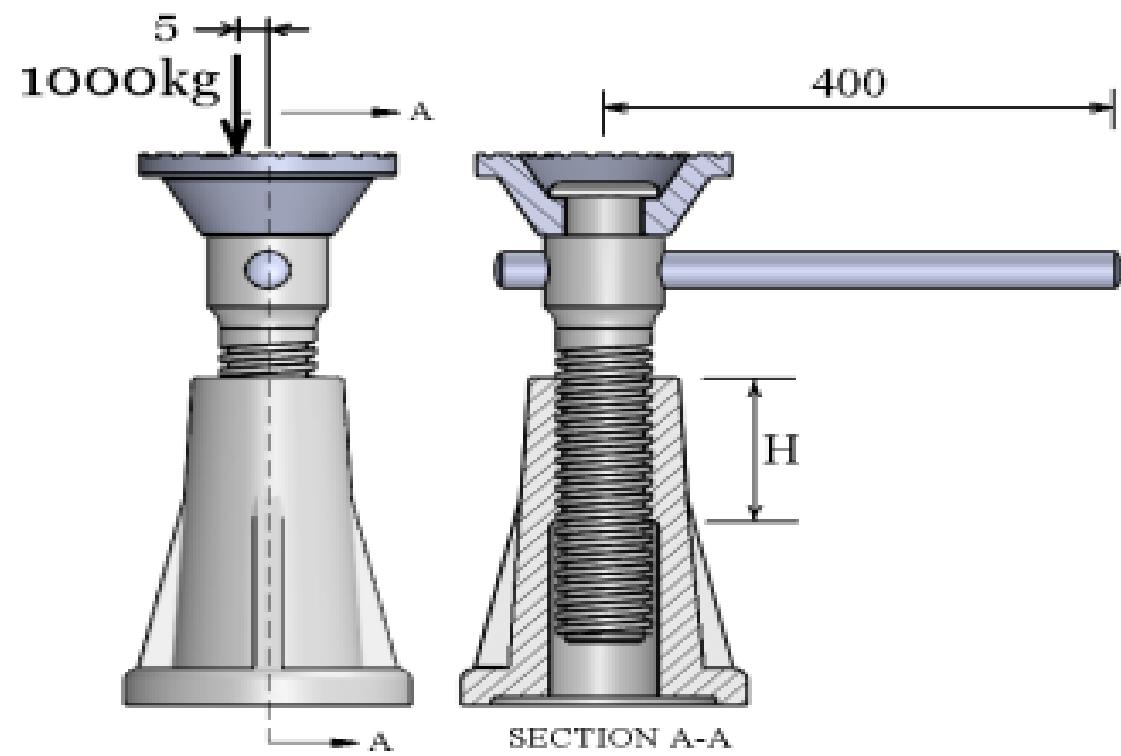
$$\tau_{all} = \frac{\tau_y}{f.s} = \frac{\sigma_y}{2 \cdot f.s} = \frac{21}{2 \times f.s}$$

الإجهاد المسموح به:

$$\tau_{\max} = \tau_{all} \Rightarrow 1.72 = \frac{21}{2 \times f.s} \Rightarrow f.s = 6.1$$

التصميم:

مُسَأَّلَةٌ يَبْيَنُ الشَّكْلُ رَافِعَةً تَسْتَعْمِلُ بِرْغَيْ سِنِ مَرْبِعِ ثَانِي الْبَابِ، عَامِلُ الْاحْتِكَاكِ بَيْنِ الْبَرْغِيِّ وَالصَّامُولَةِ $f=0.12$ وَالْاحْتِكَاكَاتِ الْأُخْرَى مَهْمَلَةً، الْحَمْلُ التَّصْمِيِّيُّ لِلرَّافِعَةِ 1000kg .



1- صُقِّمْ قَطْرُ الْبَرْغِيِّ الْلَّازِمُ مِنِ الْجَدْوَلِ حِيثُ مَادَّةُ الْبَرْغِيِّ St42 وَعَامِلُ الْآمَانِ $f.s=3$

d_o	22	24	26	28	30	32
P	3	3	3	3	3	3
d_i	19	21	23	25	27	29

1- صمم قطر البرغي اللازم من الجدول حيث مادة البرغي St42 وعامل الأمان $f_s=3$

d_o	22	24	26	28	30	32
P	3	3	3	3	3	3
d_i	19	21	23	25	27	29

2- تحقق من وجود الكبح الذاتي في الرافعة؟

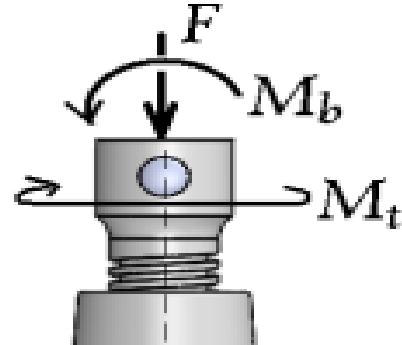
3- احسب ارتفاع الحمل من أجل عشر دورات للبرغي؟

4- احسب القوة الأفقية Q اللازمة على طرف ذراع التدوير من أجل رفع الحمل ثم من أجل إنزاله؟

5- احسب مردود البرغي؟

6- تصميم مقطع ذراع التدوير (مقطع دائري) $\sigma_{all} = 10 \text{ daN/mm}^2$

1- تصميم قطر البرغي: بمحلاحة أن القوة منحرفة عن محور البرغي فإن البرغي يخضع لتأثير الحمولة كقوة ضغط محورية ولعزم انحناء ناتج عن اخراج الحمولة ولعزم الفتل اللازم لتدويره



$$F = W = 1000 \text{ kg}$$

$$M_b = F \times 5 = 5000 \text{ kg.mm}$$

$$M_t = T = W \frac{d_m}{2} \tan(\phi + \alpha)$$

على اعتبار أنه لا يمكن حساب قيمة عزم الفتل لأن أبعاد البرغي لا تزال مجهولة نصمم بدأياه بإهمال عزم الفتل فتكون الإجهادات في البرغي بدلالة القطر الداخلي.

$$F = W = 1000 \text{ kg} \Rightarrow \sigma_1 = \frac{4F}{\pi d_i^2} = \frac{4 \times 1000}{\pi d_i^2}$$

$$M_b = 5000 \text{ kg} \cdot \text{mm} \Rightarrow \sigma_2 = \frac{32 M_b}{\pi d_i^3} = \frac{32 \times 5000}{\pi d_i^3}$$

$$\sigma_{\max} = \sigma_1 + \sigma_2 = \sigma_{all}$$

$$\frac{4 \times 1000}{\pi d_i^2} + \frac{32 \times 5000}{\pi d_i^3} = \frac{21}{3} \Rightarrow d_i = 22.5$$

التصميم:

من الجدول منتخب البرغي: $d_o = 26 \text{ mm}$, $d_i = 23 \text{ mm}$, $P = 3 \text{ mm}$

تتأكد من صحة الاختيار بحساب عزم الفتل حالة الرفع وإدخال تأثيره على الإجهادات.

$$T = W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi + \alpha) + \overbrace{f_c r_c W}^{\text{Neglect}}$$

$W = 1000 \text{ daN}$

$d_m = \frac{d_o + d_i}{2} = \frac{26 + 23}{2} = 24.5 \text{ mm}$

$\tan(\alpha) = \frac{n P}{\pi d_m} = \frac{2 \times 3}{\pi \times 24.5} \Rightarrow \alpha = 4.46^\circ$

$\tan(\varphi) = \frac{f}{\cos(\theta_n)} = \frac{0.1}{\cos(0)} \Rightarrow \varphi = 5.7$

وتكون الإجهادات على البرغي بوجود عزم الفتل:

$$F = W = 1000 \text{ kg} \Rightarrow \sigma_1 = \frac{4F}{\pi d_i^2} = \frac{4 \times 1000}{\pi (23)^2} = 2.4 \text{ kg/mm}^2$$

$$M_b = 5000 \text{ kg} \cdot \text{mm} \Rightarrow \sigma_2 = \frac{32 M_b}{\pi d_i^3} = \frac{32 \times 5000}{\pi (23)^3} = 4.2 \text{ kg/mm}^2$$

$$M_t = 2195 \text{ kg} \cdot \text{mm} \Rightarrow \tau = \frac{16 M_t}{\pi d_i^3} = \frac{16 \times 2195}{\pi (23)^3} = 0.92 \text{ kg/mm}^2$$

الإجهاد الأعظمي وفق القص الأعظمي:

$$\tau_{\max} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_1 + \sigma_2}{2}\right)^2 + \tau^2} = \sqrt{\left(\frac{2.4 + 4.2}{2}\right)^2 + (0.92)^2} = 3.42 \text{ kg/mm}^2$$

الإجهاد المسموح به:

$$\tau_{all} = \frac{\tau_y}{f.s} = \frac{\sigma_y}{2 \cdot f.s} = \frac{21}{2 \times 3} = 3.5 \text{ daN/mm}^2$$

بما أن الإجهاد الأعظمي أقل من الإجهاد المسموح به فشرط المثانة محقق ونعتمد البرغبي:

$$d_o = 26\text{mm}, \quad d_i = 23\text{mm} \quad P = 3\text{mm}$$

2- شرط وجود الكبح الذاتي $\varphi > \alpha$.

$$\left. \begin{array}{l} \alpha = 4.46 \\ \varphi = 5.7 \end{array} \right\} \Rightarrow \varphi > \alpha$$

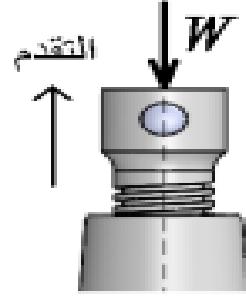
حسب القيم المحسوبة للزوايا فإن الشرط متحقق والكبح الذاتي موجود والحمل لا ينزلق بمفرده من دون تطبيق عزم خارجي.

3- يُحسب ارتفاع الحمل من أجل 10 دورات للبرغبي وفق:

التقدم x عدد الدورات = الانتقال

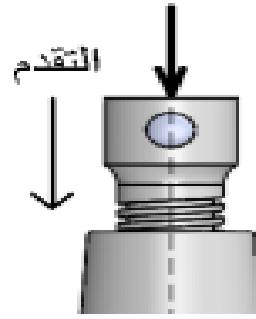
$$S = 10 \cdot L = 10 \cdot n \cdot P = 10 \times 2 \times 3 = 60\text{mm}$$

4- العزم اللازم لحالة الرفع (القوة تعاكس التقدم):



$$T = W \frac{d_m}{2} \operatorname{tg}(\varphi + \alpha) + \overset{\text{Neglect}}{f_c \cdot r_c \cdot W} = 1000 \frac{24.5}{2} \tan(5.7 + 4.46) = 2195 \text{ kg.mm}$$

$$Q = \frac{T}{l} = \frac{2195}{400} = 5.5 \text{ kg}$$



- العزم اللازم لحالة الإنزال (القوة مع التقدم):

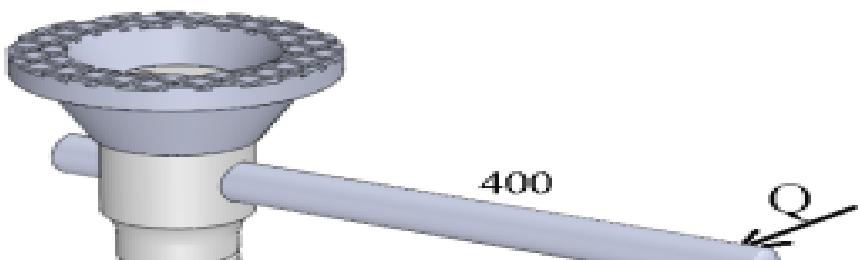
$$T = W \frac{d_m}{2} \operatorname{tg}(\varphi - \alpha) + \overset{\text{Neglect}}{f_c \cdot r_c \cdot W} = 1000 \frac{24.5}{2} \tan(5.7 - 4.46) = 265 \text{ kg.mm}$$

$$Q = \frac{T}{l} = \frac{265}{400} = 0.67 \text{ kg}$$

5- مردود البرغي:

$$\eta = \frac{\tan(\alpha)}{\tan(\varphi + \alpha)} = \frac{\tan(4.46)}{\tan(5.7 + 4.46)} = 0.435$$

6- يخضع الذراع للانحناء بفعل القوة Q ونصلم في الوضع الأخطر وهو حالة الرفع:

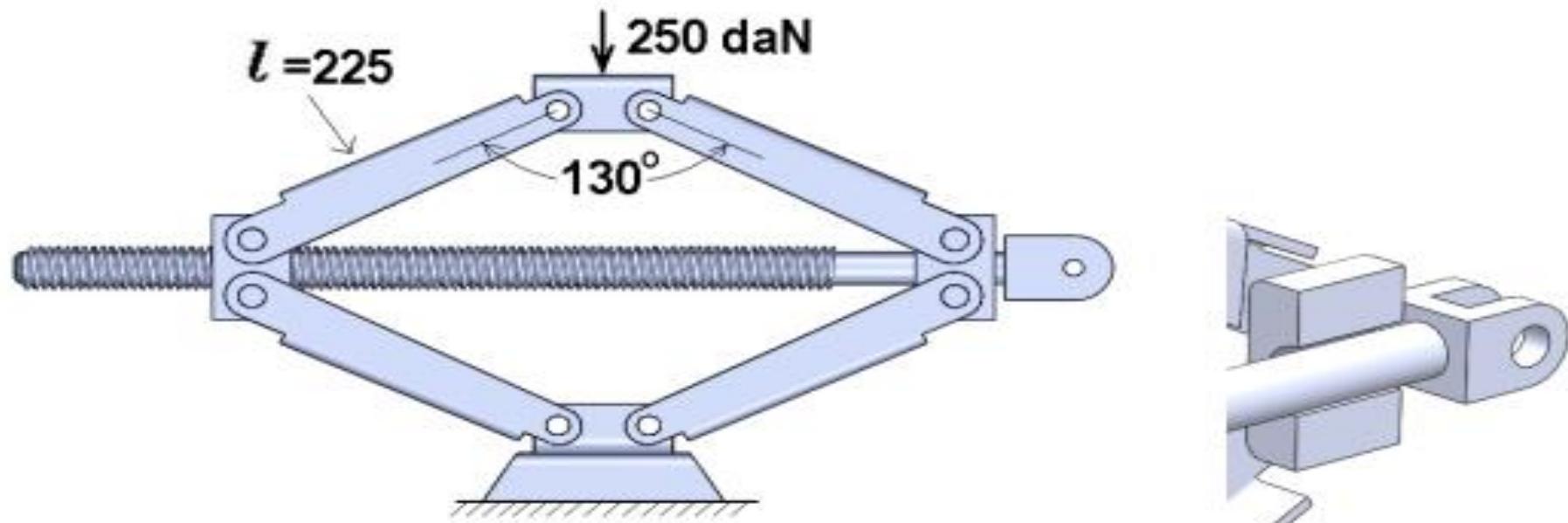


$$\sigma = \frac{32M_b}{\pi d^3} = \sigma_{all} \Rightarrow \frac{32Q \times l}{\pi d^3} = \sigma_{all}$$

$$\frac{32 \times 5.5 \times 400}{\pi d^3} = 10 \Rightarrow d = 13 \text{ mm}$$

بيان الشكل رافعة تستخدم لرفع سيارة وزنها 1000kg أثناء تبديل إحدى العجلات، البرغي المستخدم سن شبه منحرف وحيد الباب فيه: $d_o = 14\text{mm}$, $d_i = 11.5\text{mm}$, $P = 2\text{mm}$, $f_c = 0.01$, $r_c = 20\text{mm}$, $f = 0.12$ ،الاحتكاك في مسند البرغي

- 1- احسب العزم اللازم لتدوير البرغي من أجل رفع الحمل للوضعية المبينة؟
- 2- احسب عامل الأمان للبرغي حيث مادة البرغي St37 ؟
- 3- احسب مسافة الارتفاع الشاقولي للحمل من أجل (20) دورة للبرغي؟

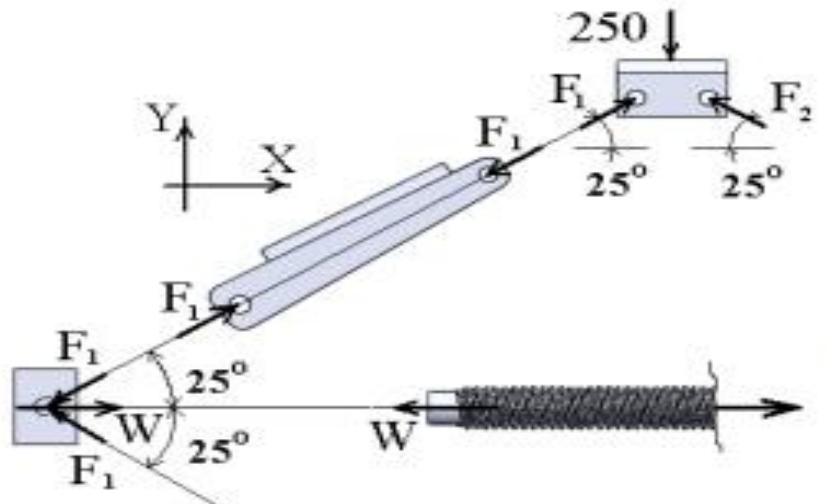


1- العزم اللازم لتدوير البرغي (صامولة واحدة)

$$T = W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi + \alpha) + f_c \cdot r_c \cdot W$$

نوجد القوة المحورية على البرغي من توازن أجزاء الآلة.

توازن القطعة العلوية يتطلب:



$$\begin{aligned}\sum F_x &= 0 \Rightarrow F_1 \cdot \cos(25^\circ) - F_2 \cdot \cos(25^\circ) = 0 \Rightarrow F_1 = F_2 \\ \sum F_y &= 0 \Rightarrow F_1 \cdot \sin(25^\circ) + F_2 \cdot \sin(25^\circ) - 250 = 0 \\ &\Rightarrow 2F_1 \cdot \sin(25^\circ) = 250 \Rightarrow F_1 = 296 \text{ kg}\end{aligned}$$

هذه القوة تنتقل عبر الذراع إلى الصامولة ويوجد قوة أخرى تنتج عن الذراع الموصول بقطعة الارتكاز الأرضية بنفس الميل والقيمة وبالتالي تكون القوة المحورية على البرغي.

$$W = 2F_1 \cdot \cos(25^\circ) = 536.5 \text{ kg}$$

$$d_m = \frac{d_o + d_i}{2} = \frac{14 + 11.5}{2} = 12.75 \text{ mm}$$

$$\tan(\alpha) = \frac{n \cdot P}{\pi \cdot d_m} = \frac{1 \times 2}{\pi \times 12.75} \Rightarrow \alpha = 2.9^\circ$$

$$\theta_n \approx \theta = 15^\circ \Rightarrow \tan(\varphi) = \frac{f}{\cos(\theta_n)} = \frac{0.12}{\cos(15^\circ)} \Rightarrow \varphi = 7.1$$

نلاحظ أن $\alpha > \varphi$ والكبح الذاتي محقق في البرغي.

$$T = 536.5 \times \frac{12.75}{2} \tan(7.1 + 2.9) + 0.01 \times 20 \times 536.5 = 710 \text{ kg.mm}$$

2- يخضع البرغي لتأثير قوة شد ممثلة بـ W وعزم الفتل اللازم للتدوير:

$$W = 536.5 \text{ kg} \Rightarrow \sigma = \frac{4 \times W}{\pi d_i^2} = \frac{4 \times 536.5}{\pi (11.5)^2} = 5.2 \text{ kg/mm}^2$$

$$T = 797 \text{ kg} \cdot \text{mm} \Rightarrow \tau = \frac{16 T}{\pi d_i^3} = \frac{16 \times 710}{\pi (11.5)^3} = 2.4 \text{ kg/mm}^2$$

نصمم وفق القص الأعظمي:

$$\tau_{\max} = \sqrt{\left(\frac{\sigma}{2}\right)^2 + (\tau)^2} = \tau_{all} \Rightarrow \sqrt{\left(\frac{5.2}{2}\right)^2 + (2.4)^2} = \frac{37/2}{2 \times f.s} \Rightarrow f.s = 2.6$$

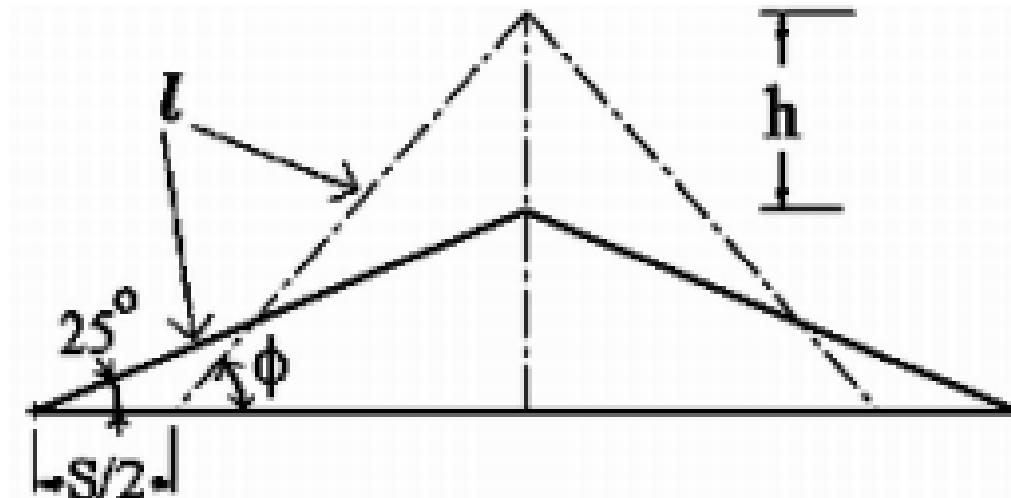
3- حساب مسافة ارتفاع الحمل المقابلة لـ 20 دورة:

عندما يدور البرغي (20) دورة تكون مسافة الحركة النسبية بين البرغي والصامولة:

$$S = 20 \cdot L = 20 \times 1 \times 2 = 40 \text{ mm}$$

مع اعتبار أن البرغي يتحرك لليسار والصامولة تتحرك لليمين بنفس الوقت فإن الموضع الحقيقي للصامولة يتحرك نصف المسافة السابقة ومع ملاحظة أن القطعة الأرضية لا يمكنها الحركة للأسفل فإن مسافة ارتفاع القطعة العلوية

الحاملة ستكون مضاعفة، نرسم النصف العلوي للأليلة قبل وبعد الحركة



$$H = 2h = 2[l \cdot \sin(\phi) - l \cdot \sin(25)] = 2 \times 225 [\sin(\phi) - \sin(25)]$$

$$\cos(\phi) = \frac{l \cdot \cos(25) - S/2}{l} = \frac{225 \times \cos(25) - 20}{225} \Rightarrow \phi = 35.2^\circ$$

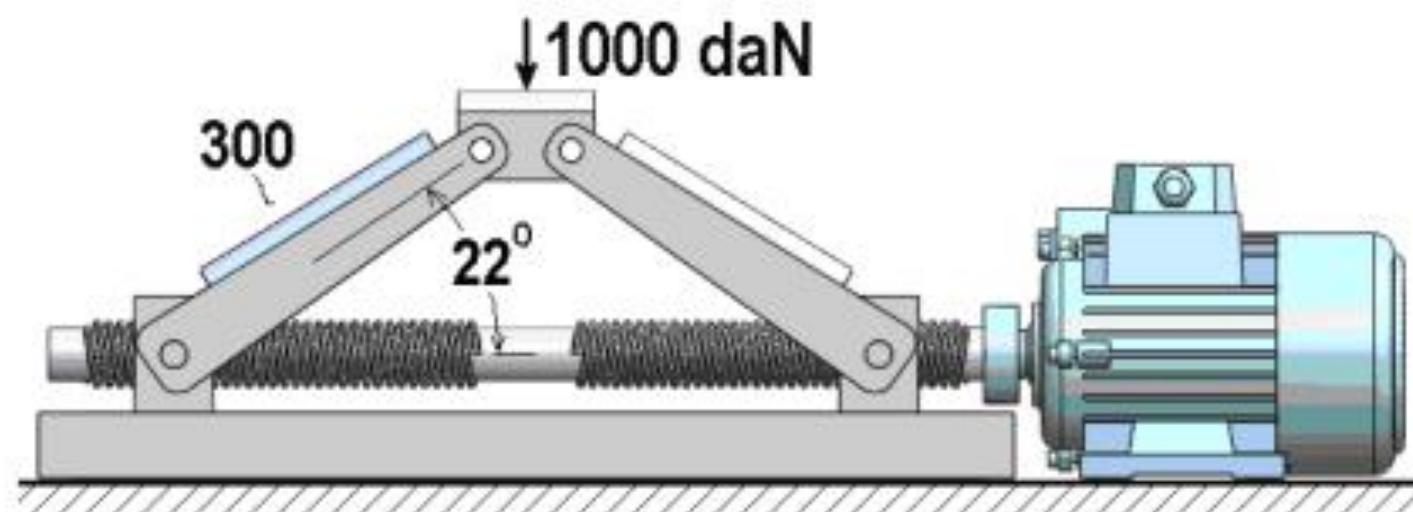
$$H = 2 \times 225 \cdot [\sin(35.2) - \sin(25)] = 69 \text{ mm}$$

بيان الشكل آلة رفع تتألف من محرك يقوم بتدوير برجي مزدوج بشارار متعاكس يؤدي إلى تحريك صامولتين مسبباً تقاربهما أو تباعدهما وبالتالي رفع الحمل أو إنزاله، البرغي سن شبه منحرف ثنائي الباب فيه:

$$d_o = 24\text{mm}, \quad d_i = 20.5\text{mm}, \quad P = 3\text{mm}$$

عامل الاحتكاك بين البرغي والصامولة $f=0.15$ والاحتكاكات الأخرى مهملة.

- 1- إذا كان دوران المحرك 240rpm احسب الاستطاعة المبذولة من المحرك لرفع الحمل 1000kg في الوضعية المبينة؟
- 2- احسب مسافة ارتفاع الحمل بعد 5 sec اعتباراً من الوضعية المبينة؟



1- لحساب استطاعة المحرك يجب معرفة عزم الفعل الذي يبذل المحرك وهو نفسه عزم الفعل اللازم لتدوير البرغي، وعلى اعتبار أن البرغي معشق مع صامولتين فإن عزم الفعل يكون مضاعفاً

$$T = 2 \left[W \frac{d_m}{2} \tan(\varphi + \alpha) + \underbrace{f_c \cdot r_c \cdot W}_{\text{Neglect}} \right]$$

نوجد القوة المحورية على البرغي من دراسة توازن أجزاء الآلة.

توازن القطعة العلوية يتطلب:

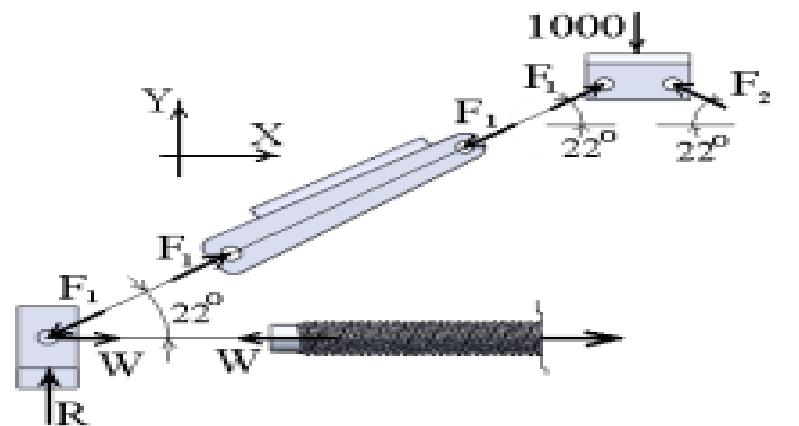
$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow F_1 \cdot \cos(22^\circ) - F_2 \cdot \cos(22^\circ) = 0 \Rightarrow F_1 = F_2$$

$$\begin{aligned} \Sigma F_y &= 0 \Rightarrow F_1 \cdot \sin(22^\circ) + F_2 \cdot \sin(22^\circ) - 1000 = 0 \\ &\Rightarrow 2F_1 \cdot \sin(22^\circ) = 1000 \Rightarrow F_1 = 1335 \text{ kg} \end{aligned}$$

تنقل هذه القوة عبر الذراع إلى الصامولة وتولد قوة محورية على البرغي.

$$W = F_1 \cdot \cos(22^\circ) = 1238 \text{ kg}$$

و يحدث نفس الشيء للصامولة على الطرف اليمنى



$$d_m = \frac{d_o + d_i}{2} = \frac{24 + 20.5}{2} = 22.25 \text{ mm}$$

$$\tan(\alpha) = \frac{n \cdot P}{\pi \cdot d_m} = \frac{2 \times 3}{\pi \times 22.25} \Rightarrow \alpha = 4.9^\circ$$

$$\theta_n \approx \theta = \beta / 2 = 15^\circ \Rightarrow \tan(\varphi) = \frac{f}{\cos(\theta_n)} = \frac{0.15}{\cos(15)} \Rightarrow \varphi = 8.82$$

$$T = 2 \left[1238 \frac{22.25}{2} \tan(8.82 + 4.9) \right] = 6725 \text{ kg} \cdot \text{mm} = 672.5 \text{ kg} \cdot \text{cm}$$

نحسب الاستطاعة المبذولة من الحركة وفق:

$$T = \frac{71620 \cdot Power}{rpm} \Rightarrow 672.5 = \frac{71620 \times Power}{240} \Rightarrow Power = 2.25 \text{ HP}$$

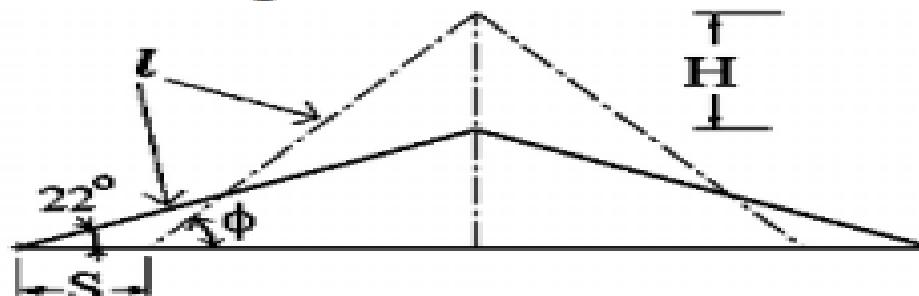
- نحسب عدد الدورات التي يدورها البرغي خلال الزمن المحدد:

$$\begin{aligned} 60 \text{ sec} &----- \rightarrow 240 \text{ rpm} \\ 5 \text{ sec} &----- \rightarrow N \end{aligned} \quad \left. \right\} \Rightarrow N = 20$$

وتكون المسافة التي تحركها كل صامولة:

$$S = N \cdot L = 20 \times 2 \times 3 = 120 \text{ mm}$$

نرسم شكل الآلة قبل وبعد الحركة كما يبيّن الشكل لتحديد الارتفاع المطلوب.



$$H = l \cdot \sin(\phi) - l \cdot \sin(22) = 300 [\sin(\phi) - \sin(22)]$$

$$\cos(\phi) = \frac{l \cdot \cos(22) - S}{l} = \frac{300 \times \cos(22) - 120}{300} \Rightarrow \phi = 58.2^\circ$$

$$H = 300 [\sin(58.2) - \sin(22)] = 142.5 \text{ mm}$$

مسألة

اذا علمت ان القوة الصفيطية الازمة لشد البرغي 450N وان زاوية الصعود 15° وان زاوية الاحتكاك في الاسنان 8° و ان زاوية رأس السن 60° ومعامل الاحتكاك يساوي 0.3 وان قطر الداخلي للوبل 16mm والقطر الخطي 20mm والمطلوب

1. احسب حمولة اللوبل
2. احسب القوة الناظمية
3. احسب قوة الاحتكاك
4. احسب العزم اللازم للشد

الحل

$$F_a = \frac{F_u}{\tan(\alpha + \rho)} \quad .1$$

$$F_a = 1061.32\text{N}$$

$$F_N = \frac{F_a}{\cos^2 \theta} \quad .2$$

$$F_N = 1225.54\text{N}$$

$$F_R = F_N \cdot \mu \quad .3$$

$$F_R = 367.66\text{N}$$

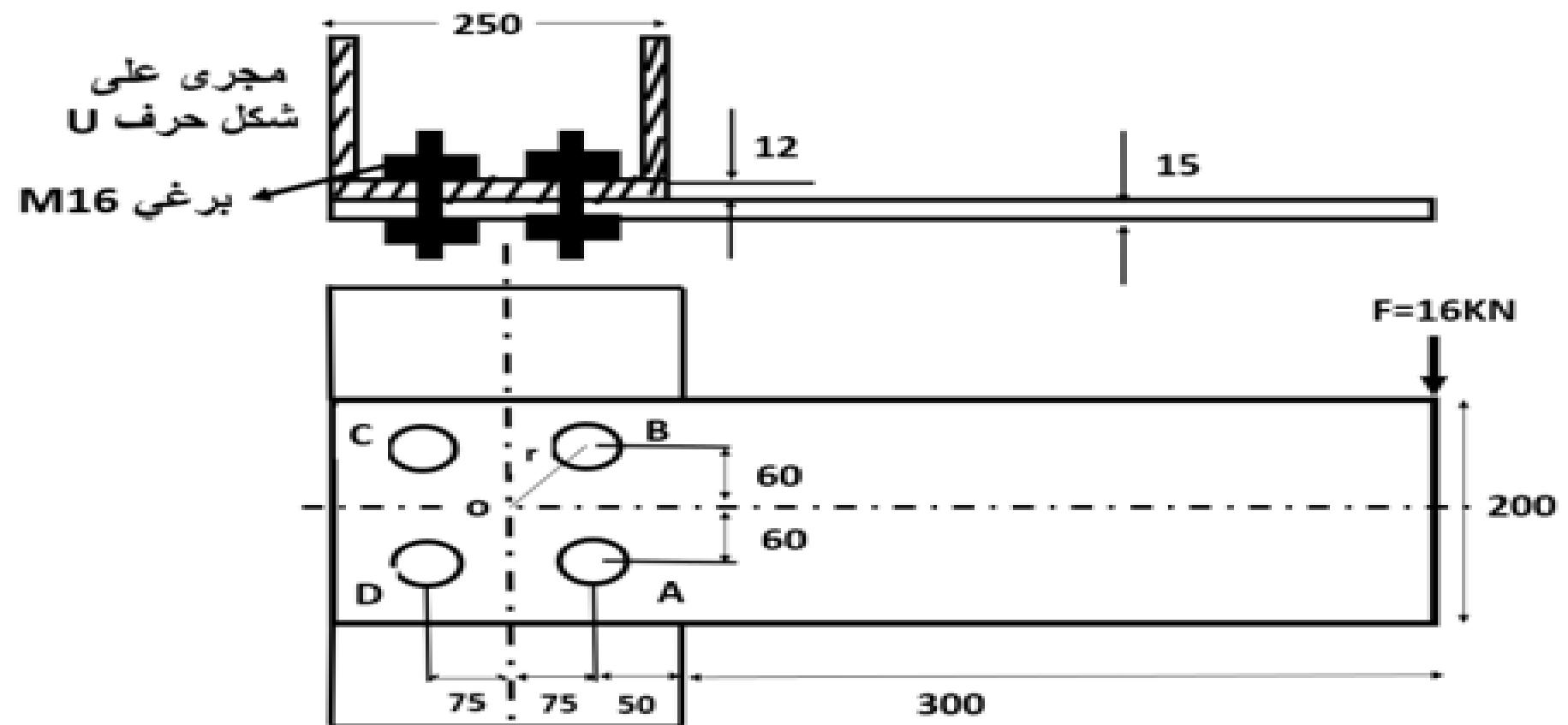
$$\text{العزم اللازم للشد} \quad .4$$

$$M = F_u \cdot \frac{d^2}{2}$$

$$M = 4.5 \text{ N.m}$$

وصلة تولبية مبيضة بالشكل مولفة من صفيحة مربوطة بمحرى على شكل حرف U بواسطة تولب (برغى) M16 يوزع على طرفيها قوة مقدارها 16KN حيث أن الزاوية بين القوتين تساوى 39° والأبعاد بـ mm والمطلوب

- احسب الحمل المؤثر على التولبيت (البرغين) A و B
- احسب اجهاد القص في كل تولب
- احسب اجهاد الهصر في كل تولب



الحل

العزم المؤثر

$$M = 16 * 425 = 6800 \text{ KN.mm}$$

نصف القطر r

$$r = 96 \text{ mm}$$

القوة F_1 المؤثرة على كل نولب من القوة الكلية F

$$16/4 = 4 \text{ KN}$$

القوة F_2 المؤثرة على كل نولب من تأثير العزم

$$F_2 = M/4r = 17.7 \text{ KN}$$

القوة المؤثرة الكلية

$$(F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha) = F$$

$$F = 21 \text{ KN}$$

اجهاد القص = القوة / السطح

السطح = $\pi d^2/4$

اجهاد القص = 104 N/mm^2

اجهاد الهرس = القوة / السطح

السطح = $t.d$

نأخذ السماكة الأصغر

اجهاد الهرس = 131.2 N/mm^2



- (Machine Design theory and practice) Macmillan publishing CO New- York AARON.D
- GENE R. COGORNO 2006 (Geometric Dimensioning and Tolerancing For Mechanical Design. McGraw- Hill Companies U.S.A
- J.L MERLAM, L.G KRAIGE 2002 (Engineering Mechanics). John Wiley New York U.S.A
- JOSEPH.E, SHIGLEY, CHARLES.R, MISCHKE 1996 (Standard Handbook of Machine Design) McGraw Hill Companies U.S.A
- NORTON ROBERT L 2005 (Machine Design: An Integrated Approach) Prentice Hall U.S.A
- M.F SPOTTS (Design of Machine Elements) prentice Hall India Pvt Limeted
- ROBERT C, JUVINAL, KURT.M, MARSHEK 1999 (Fundamental of Machine Component Design) John Wiley and Sons Inc New York U.S.A
- Thomas H Brown. Jr, PhD P.E. 2004 (Machine Design) S. Chand Publisher INDIA
- Rothbart.H.A.:Mechanical Design and Systems.Mc GRAW-HILL BOOK COMPANY New York 1964
- Moisseif,L.S.,E.F. Hartmannand R.L. Moor: Riveted and Pin-connected Joints of Steel and Aluminum Alloys>ASCE vol.109 1944.

- Laughner,V.H.,and A.D.Hargan:Handbook of Fastening and Joining Metal Parts>McGraw-Hill Book Company,Inc.,new York 1956.
- Belyaev, N. M: Strength of Materials,, Moscow1979.
- Shigley, J. E., Theory of Machines McGraw-Hill Book Company, 1990.
- G James H. Earle Graphics for Engineers, , 5 th ed., Prentice-Hall, UK, 1998

- ديناميك الالات الدكتور محمد نجيب عبد الواحد منشورات جامعة حلب ١٩٩٠٩
- تصميم الالات (١) الدكتور علاء سيد باكير والمشرف على الأعمال محمد البكار جامعة حلب ٢٠١١
- د.زهير طحان تصميم الالات منشورات جامعة حلب
- دوبروف斯基 و اخرون تصميم أجزاء الماكينات دار مير للنشر و الطباعة ١٩٧٩
- ستوبين مقاومة المواد دار مير للنشر والطباعة ١٩٨٧
- تصميم الالات الدكتور نوفل الأحمد منشورات جامعة تشرين ١٩٩٩
- تصميم الالات (١) الدكتور مفید موقع منشورات جامعة حلب ١٩٩٧