



بيانات حاسوبية المحاضرة الثانية

د. غيث ابراهيم بلال

❖ خوارزمية المحلل التفاضلي الرقمي DDA:

اختصار ل (Digital Differential Analyzer).

هي خوارزمية خاصة بالمسح الخطي وتتميز بإجراء حسابات عند كل خطوة باستخدام نتائج الخطوة السابقة.

وعلى افتراض أننا حسبنا الخطوة i أي النقطة أو البكسل (X_i, Y_i) وبما أن النقطة الجديدة هي (X_{i+1}, Y_{i+1}) يجب أن تحقق:

$$\Delta y = y_{i+1} - y_i \quad \frac{\Delta y}{\Delta x} = m$$
$$\Delta x = x_{i+1} - x_i$$

$$* \begin{cases} y_{i+1} = y_i + m \Delta x \\ x_{i+1} = x_i + \Delta y / m \end{cases}$$

وهنا نتابع بأخذ العينات من المستقيم عند وحدات متساوية مأخوذة باتجاه أحد

محوري الإحداثيات ويتم هنا تقرير القيم الصحيحة الموافقة والأقرب للخط من أجل المحور الإحداثي الآخر.

أي في حال كون الميل:

$$y_{i+1} = y_i + m \quad \leftarrow \quad \Delta x = 1 : |m| \leq 1 \quad .1$$

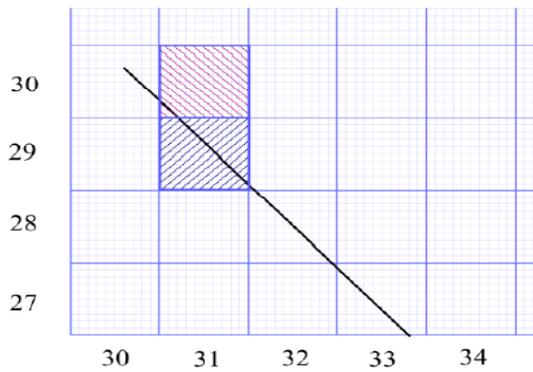
$$x_{i+1} = x_i + 1/m \quad \leftarrow \quad \Delta y = 1 : |m| > 1 \quad .2$$

هنا نأخذ القيم الصحيحة فقط، أي نطبق التحويل Round للقيم التي تحتوي على الميل (تقريب القيم إلى أقرب عدد صحيح)

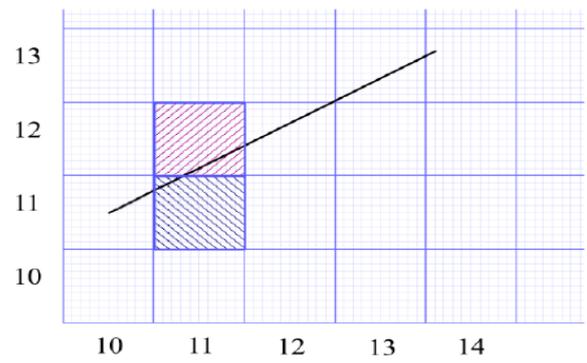
أي نأخذ القيم من 0 إلى النقطة الأخيرة. $i = [x_0 \rightarrow x_n]$

❖ خوارزمية بريزهام لمسح المستقيم (Bresenham's Line Algorithm):

تعمل خوارزمية بريزهام وفق المبدأ التالي:



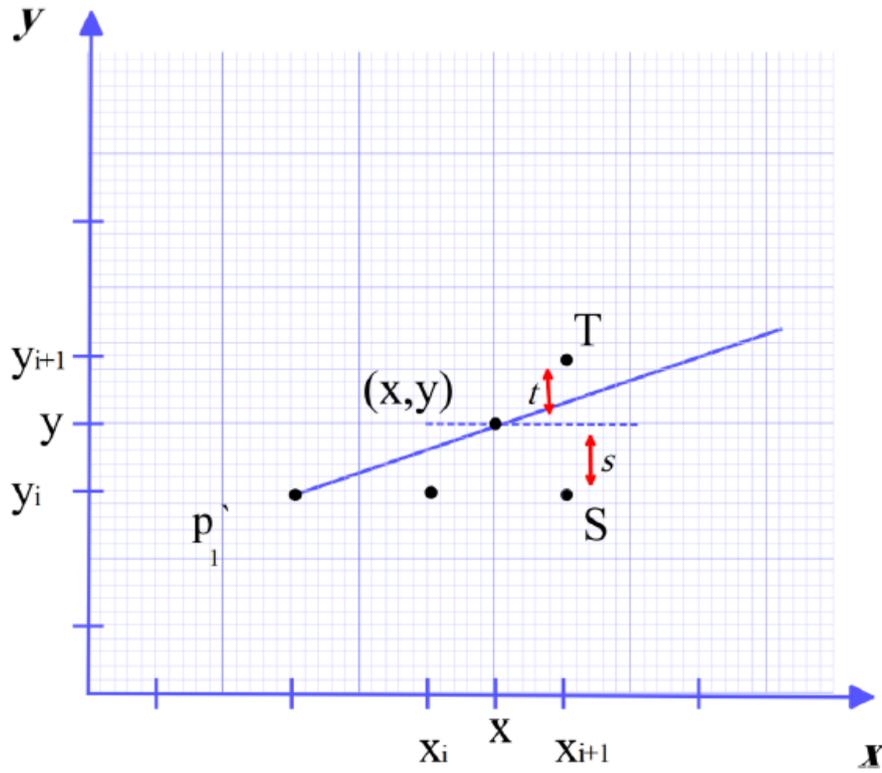
B



A

هنا نبدأ بالطرق الأيسر بالنسبة إلى البكسلات، ويجب أن نقرر ما هو الموقع التالي

- للبيكسلات، هل هو (11,11) أم (11,12) بالنسبة إلى الشكل A.
- والشكل B: يجب أن نقرر الموقع التالي للبيكسل هل هو (31,30) أم (31,29)
- تبدأ هذه الخوارزمية بالبيكسل الأول $p_1(x_1, y_1)$ ثم نأخذ البيكسلات التالية باتجاه اليمين باختيار بيكسل واحد في كل مرة في الاتجاه الأفقي نحو آخر بيكسل على فرض أنه $p_2(x_2, y_2)$ على اعتبار أن $0 < m < 1$



بفرض أن آخر بكسل تم اختياره هو (x_i, y_i) ومهمتنا الآن أن نقرر اختيار أي بكسل، السفلي S أم العلوي T.

• إذا اخترنا S السفلي نجد أن: $x_{i+1} = x_i + 1$ & $y_{i+1} = y_i$

• إذا اخترنا T العلوي نجد أن: $x_{i+1} = x_i$ & $y_{i+1} = y_i + 1$

وهي إحداثيات البكسل المراد اختياره، وبالتالي النقطة y التي تحقق معادلة المستقيم

لأجل $x = x_{i+1}$ هي $y = m x_{i+1} + b$

نبدل كل $x_{i+1} = x_i + 1$ ← $y = m(x_i + 1) + b$ *

• المسافة s تساوي: $s = y - y_i$

• والمسافة t تساوي: $t = (y_i + 1) - y$ على اعتبار أن $y_{i+1} = y_i + 1$

الآن ندرس الفرق بين المسافتين لكي نقرر أي بكسل نأخذ:

1. إذا كان $s - t < 0$ أي $s < t$ يكون البكسل الأقرب هو S.

2. إذا كان $s - t > 0$ أي $s > t$ يكون البكسل الأقرب هو T.

3. إذا كان $s - t = 0$: هنا المسافة واحدة، لذلك نختار أي منهما.

• وبالتالي ندرس الفرق:

$$s - t = (y - y_i) - [(y_i + 1) - y] \longrightarrow s - t = 2y - 2y_i - 1$$

ومن المعادلة * نعوض Y بقيمتها:

$$s - t = 2m(x_i + 1) + 2b - 2y_i - 1$$

الآن لدينا الميل $m = \frac{\Delta y}{\Delta x}$ وندخل هنا معامل جديد نسميه معامل القرار أو

(متغير القرار) ونرمز له d ويساوي $d_i = \Delta x (s - t)$ ، نعوض بالمعادلة:

$$\Delta x (s - t) = 2\Delta y x_i + 2\Delta y + 2b \Delta x - 2y_i \Delta x - \Delta x$$

$$d_i = 2\Delta y x_i - 2y_i \Delta x + c$$

$$c = 2\Delta y + \Delta x (2b - 1) \text{ حيث أن}$$

وبالتالي معامل القرار (متغير القرار) للنقطة الجديدة هو:

$$d_{i+1} = 2\Delta y x_{i+1} - 2y_{i+1} \Delta x + c$$

نأخذ الفرق بين العاملين:

$$d_{i+1} - d_i = 2\Delta y (x_{i+1} - x_i) - 2\Delta x (y_{i+1} - y_i)$$

وبما أن $x_{i+1} = x_i + 1$ وبالتالي:

$$** \quad \boxed{d_{i+1} = d_i + 2\Delta y - 2\Delta x (y_{i+1} - y_i)}$$

1. إذا كان البكسل المأخوذ هو البكسل العلوي T :

** أي $(d_i \geq 0)$ فإن $y_{i+1} = y_i + 1$ ← نبدل في

$$d_{i+1} = d_i + \underbrace{2(\Delta y - \Delta x)}$$

مقدار الزيادة في كل خطوة

2. إذا كان البكسل المأخوذ هو S (أي $d_i < 0$) فإن $y_{i+1} = y_i$ وبالتالي:

$$d_{i+1} = d_i + \underbrace{2\Delta y}$$

مقدار الزيادة

إذن:

معامل القرار
للنقطة التالية

$$d_{i+1} = \begin{cases} d_i + 2(\Delta y - \Delta x) & \text{if } d_i \geq 0 \\ d_i + 2\Delta y & \text{if } d_i < 0 \end{cases}$$

لكن يجب أن نحسب d_1 وهي قيمة حالة الأساس لهذه الصيغة التكرارية من الصيغة الأساسية لمتغير القرار (معامل القرار d)

$$d_1 = \Delta x (s - t) = \Delta x [2m(x_1 + 1) + 2b - 2y_1 - 1]$$

$$d_1 = \Delta x [2(m x_1 + b - y_1) + 2m - 1]$$

وبما أن $m x_1 + b - y_1 = 0$ دوماً

$$d_1 = \Delta x [2m - 1] = 2m \Delta x - \Delta x = 2 \frac{\Delta y}{\Delta x} \Delta x - \Delta x$$

$$d_1 = 2\Delta y - \Delta x$$

نحسبها لأجل أول نقطة ثم نقرر أي بكسل سنأخذ S أم T وبالتالي يمكن كتابة خوارزمية بريزهام لتحويل مسح مستقيم من $p_1(x_1, y_1)$ إلى $p_2(x_2, y_2)$ حيث أن $x_1 < x_2$ و $0 < m < 1$ كما يلي:

1. نطلق من النقطتين (البداية والنهاية) للمستقيم $p_1(x_1, y_1)$ والمستقيم $p_2(x_2, y_2)$.

2. نأخذ النقطة الأولى $p_1(x_1, y_1)$ ونمثل البكسل الأول.

3. نحسب كل من Δx و Δy و $2\Delta y$ و $(2\Delta y - 2\Delta x)$ ثم القيمة الابتدائية

$$d_0 = 2\Delta y - \Delta x$$

4. من أجل قيمة k على طول الخط نقوم بما يلي $k = 1$:

a. إذا كانت $d_k < 0$ فإن النقطة (البكسل) التالية هي:

$$d_{k+1} = d_k + 2\Delta y \quad \text{و} \quad (x_{k+1}, y_k)$$

b. وإلا فإن البكسل الجديد هو (x_{k+1}, y_{k+1}) و

$$d_{k+1} = d_k + 2\Delta y - 2\Delta x$$

5. نكرر الخطوة الرابعة عدد من المرات يساوي $x_1 < x_2$.

ملحوظة:

إذا كان $x_1 > x_2$ للمستقيم المطلوب مسحه فإن الخطوة الرابعة تصبح كما يلي:
من أجل كل قيمة ل $(i = 1, 2, \dots)$ على طول الخط المستقيم نقوم بما

يلي:

1. إذا كانت $d_i < 0$ فإن البكسل التالي هو $(x_i - 1, y_i)$ و

$$d_{i+1} = d_i + 2\Delta y$$

2. وإلا فإن البكسل الجديد هو: $(x_i - 1, y_i + 1)$ و

$$d_{i+1} = d_i + 2\Delta y - 2\Delta x$$

3. نكرر هذه الخطوة طالما $y_i < y_2$

مثال 1:

ارسم الخط المستقيم المحدد بالنقطتين $(20, 10)$ و $(30, 18)$.

$$1. d_y = y_2 - y_1 = 18 - 10 = 8$$

$$2. \Delta x = x_2 - x_1 = 30 - 20 = 10$$

$$3. s = 2 * d_y = 16$$

$$4. t = 2 * (d_y - d_x) = -4$$

$$5. d = 2d_y - d_x = 6$$

نرسم أول بيكسل وهو (20,10)

```

1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3  void d_line(int x1, int y1, int x2, int y2)
4  {
5      int dx = x2 - x1; int dy = y2 - y1;
6      int s = 2 * dy;
7      int t = 2 * (dy - dx);
8      int d = 2 * dy - dx;
9      cout << "d= " << d;
10     int x = x1; int y = y1;
11     cout << "\t pixel= " << x << "," << y << endl;
12     while (x < x2) {
13         cout << "d= " << d;
14         if (d < 0)
15             {
16                 d += s; x++;
17             }
18         else { d += t; y++; x++; }
19         cout << "\t pixel= " << x << "," << y << endl;
20     }
21 }
22 void main() {d_line(20, 10, 30, 18);}
--

```

```

d= 6      pixel= 20,10
d= 6      pixel= 21,11
d= 2      pixel= 22,12
d= -2     pixel= 23,12
d= 14     pixel= 24,13
d= 10     pixel= 25,14
d= 6      pixel= 26,15
d= 2      pixel= 27,16
d= -2     pixel= 28,16
d= 14     pixel= 29,17
d= 10     pixel= 30,18

```

مثال 2: طبق خوارزمية بريفهام لمسح المستقيم المحدد بالنقطتين $p_1 = (1,1)$ و

$$p_2 = (8,5)$$

النتاج هو كالتالي:

نحسب d_1 ، ثم نأخذ أول نقطة ك بيكسل مختار ثم نقرر بناءً على d_1 هل نأخذ البيكسل الأعلى أم الأسفل.

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3  void d_line(int x1, int y1, int x2, int y2)
4  {
5      int dx = x2 - x1; int dy = y2 - y1;
6      int s = 2 * dy;
7      int t = 2 * (dy - dx);
8      int d = 2 * dy - dx; cout << "d= " << d;
9      int x = x1; int y = y1;
10     cout << "\t pixel = " << x << "," << y << endl;
11     while (x < x2) {
12         cout << "d= " << d;
13         if (d < 0)
14             {
15                 d += s; x++;
16             }
17         else { d += t; y++; x++; }
18         cout << "\t pixel = " << x << "," << y << endl; } }
19
20 void main()
21 {
22     d_line(1, 1, 8, 5);
23 }
```

```
d= 1    pixel = 1,1
d= 1    pixel = 2,2
d= -5   pixel = 3,2
d= 3    pixel = 4,3
d= -3   pixel = 5,3
d= 5    pixel = 6,4
d= -1   pixel = 7,4
d= 7    pixel = 8,5
```